#### А.А. Гарабажиу, ассистент; Л.В. Новосельская, доцент

# ОПТИМИЗАЦИЯ ПРОЦЕССОВ ВОЗДУШНОЙ КЛАССИФИКАЦИИ СЫПУЧИХ МАТЕРИАЛОВ

In given article questions of optimization of processes of air classification of loose materials in centrifugal and cascade qualifiers are considered.

В настоящее время очень актуальным является вопрос оптимизации конструктивно-технологических параметров воздушных классификаторов, применяемых в процессах тонкого измельчения сыпучих материалов. Наличие стройной методики расчета и оптимизации основных параметров воздушных классификаторов позволило бы быстро подобрать наиболее эффективный тип классификатора для конкретного промышленного измельчителя [1, 2]. Основной целью данной работы является практическое разрешение этой проблемы на примере подбора того или иного типа воздушного классификатора для роторно-вихревой мельницы.

Проанализируем существующие методы расчета и оптимизации основных параметров центробежных и гравитационно-каскадных классификаторов.

### 1. Метод расчета и оптимизации центробежных классификаторов

Рассмотрим метод расчета и оптимизации основных параметров центробежных классификаторов, основываясь на работе [3]. Расчетная схема центробежной зоны классификации представлена на рис. 1.



Рис. 1. Расчетная схема центробежной зоны классификации

Предварительно определим детерминированную характеристику процесса классификации – размер частицы, находящейся в равновесии на внешнем радиусе центробежной зоны классификатора. Для этого можно воспользоваться следующей формулой:

$$\delta_{p1} = \left(\frac{3}{4} \alpha \frac{R_1}{\mathrm{tg}^2 \alpha_1} \frac{\rho_z}{\rho_y} \frac{\upsilon^n}{W_{r1}^n}\right)^{1/(n+1)}, \qquad (1)$$

где  $W_{r1}$  – радиальная скорость потока на внешнем радиусе вихря ( $R_l$ ), м/с; a и n – величины, зависящие от зоны сопротивления: зона сопротивления Стокса – Re  $\leq 1$ ; a = 24; n = 1;

зона сопротивления Аллена – 1 < Re  $\leq 10^3$ ; a = 13; n = 0,5; зона сопротивления Ньютона – Re >  $10^3$ ; a = 0,38; n = 0;  $\upsilon$  – коэффициент вязкости среды;  $\alpha_1$  – относительный угол наклона лопаток, град.;  $\rho_{\Gamma}$  – плотность воздуха, кг/м<sup>3</sup>;  $\rho_4$  – плотность частиц, кг/м<sup>3</sup>;  $R_1$  – радиус центробежной зоны классификатора, м.

Выразим величины ( $W_{r1}$ ) и (tg $\alpha_1$ ) через расход газа (Q) и геометрические характеристики центробежной зоны классификации (рис. 1):

$$W_{r1} = \frac{Q}{2\pi R_1 H},\tag{2}$$

где Q – расход воздуха, м<sup>3</sup>/с; H – высота центробежной зоны классификатора, м.

Закрутку потока на внешнем радиусе находим из выражения tg  $\alpha_1 = W_{\varphi 1}/W_{r1}$ . Окружная скорость ( $W_{\varphi 1}$ ) зависит от угла установки закручивающих лопаток ( $\alpha_n$ ) и расходной скорости в лопаточном канале ( $W_n$ ).

$$W_{\varphi 1} = W_{\pi} tg \alpha_{\pi} = \frac{Q}{2\pi R_{\mu} h} tg \alpha_{\pi} \approx \frac{Q}{2\pi R_{1} h} tg \alpha_{\pi}, \qquad (3)$$

где *R*<sub>л</sub> – средний радиус лопаточного канала, приближенно принимаемый равным радиусу *R*<sub>1</sub>, м; *h* – высота лопатки, м; α<sub>л</sub> – угол наклона лопаток, град.

С учетом полученных зависимостей можно записать

$$g\alpha_1 = \frac{H}{h} tg\alpha_{\pi}.$$
 (4)

Подставляя выражения (3) и (4) в формулу (1), получим

$$\delta_{p1} = \left(\frac{3(2 \cdot \pi)^n}{4} \frac{a \upsilon^n}{(\mathrm{tg}\alpha_n)^2} \frac{\rho_{\Gamma}}{\rho_{\mu}} \frac{h^2}{H^{2-n}} \frac{R_1^{n+1}}{Q^n}\right)^{1/(n+1)}.$$
(5)

Выразим все линейные размеры в долях радиуса (R<sub>1</sub>):

$$\delta_{p1} = \left(\frac{3(2\pi)^{n}}{4} \frac{a\upsilon^{n}}{(\mathrm{tg}\alpha_{_{\mathrm{H}}})^{2}} \frac{\rho_{_{\mathrm{F}}}}{\rho_{_{\mathrm{H}}}} \frac{\overline{h}^{2}}{\overline{H}^{2-n}}\right)^{\frac{1}{n+1}} \left(\frac{\frac{2\cdot n+1}{n}}{Q}\right)^{\frac{n}{n+1}}.$$
(6)

На практике первичную оценку параметров классификации следует производить непосредственно по формуле (6), причем наиболее удовлетворительные результаты дает значение n = 0,5, соответствующее закону сопротивления Аллена. При этом формула (6) принимает вид:

$$\delta_{p1} = \left(24, 4 \frac{\sqrt{\upsilon}}{\mathrm{tg}^2 \alpha_{\pi}} \frac{\rho_s}{\rho_{\mu}} \frac{\overline{h}^2}{\overline{H}^{3/2}}\right)^{2/3} \frac{R_1^{4/3}}{Q^{1/3}}.$$
(7)

При проверочном расчете допускающими варьирование величинами являются угол поворота лопаток ( $\alpha_n$ ) и расход воздуха (Q). При прикидочных расчетах следует выбирать угол, равный 40–50° с тем, чтобы на практике скорректировать неизбежные по-грешности расчета.

При выборе расхода воздуха (Q) следует учитывать два ограничения. Первое ограничение обусловлено допустимым с точки зрения эффективности значением исходной концентрации твердого материала. Второе ограничение выбора Q – оптимизация аэродинамического режима классификации.

Определяемый по формуле (7) размер частиц не вполне отражает все параметры центробежной зоны разделения. Например, в выражение для его расчета не входят относительный радиус выходного патрубка ( $\overline{R}_2$ ), определяющий протяженность вихревой зоны, и степень «непотенциальности» вихря (k), отражающая темп затухания закрутки потока по радиусу зоны. Поэтому в качестве характерного можно рекомендовать размер частицы, равновесной для среднегеометрического радиуса зоны разделения, который рассчитывается по формуле

$$\delta_{\rm p\,cp} = \delta_{\rm p1} \overline{R_2^{2k-0.5}} \,. \tag{8}$$

Степень непотенциальности вихря (k) зависит от концентрации материала в газе. Согласно экспериментальным данным, на чистом газе она составляет 0,7–0,8; даже при очень малых (около 0,05 кг/кг) концентрациях материала ее величина снижается до 0,5–0,6 и при дальнейшем повышении концентрации остается практически постоянной. Поэтому в расчетах можно рекомендовать использовать значение k = 0,6.

Таким образом, при проверочном расчете на заданный или определенный из дополнительных условий расход газа формула (7) позволяет с учетом (8) оценить граничный размер классификации.

Непосредственный расчет оптимальных параметров центробежного классификатора при его установке на роторно-вихревой мельнице [2] выполнялся с использованием ЭВМ. Основные результаты расчета оптимальных параметров центробежного классификатора представлены на рис. 2–5.



Высота центробежной зоны классификатора (Н), м

Рис. 2. Зависимость диаметра равновесной частицы ( $\delta_{p cp}$ ) от высоты центробежной зоны классификатора (*H*), при постоянном угле поворота лопаток  $\alpha_{\pi}$  = const









Исходя из анализа графических зависимостей, представленных на рис. 2 – 5, можно отметить, что непосредственный выбор оптимальных параметров центробежного классификатора должен производиться по граничному классу разделяемого материала и с учетом конструктивно-технологических параметров измельчающего оборудования. Для полупромышленного образца роторно-вихревой мельницы с радиусом ротора 0,5–0,6 м [2] и граничного зерна разделения частиц гипсового камня, равного 0,3 мм, можно предложить центробежный классификатор со следующими оптимальными параметрами: Q = 0,35-0,45 м<sup>3</sup>/с; H = 0,36-0,48 м; z = 6;  $\alpha_{\pi} = 45-50^{\circ}$ ;  $R_1 = 0,55-0,75$  м;  $R_2 = 0,3 \cdot R_1 = 0,165-0,225$  м;  $h = 0,25 \cdot R_1 = 0,138-0,188$  м.

#### 2. Метод расчета и оптимизации гравитационно-каскадных классификаторов

Рассмотрим метод расчета и оптимизации основных параметров гравитационнокаскадного классификатора, основываясь на работах [1, 4]. В качестве исходных данных для расчета, воспользуемся гранулометрическим составом измельчения гипсового камня в роторно-вихревой мельнице [2], представленным в табл. Расчетная схема гравитационно-каскадного классификатора представлена на рис. 6.





Таблица

<b>C</b> 1		· · ·				
- C	nguvnometi	nuuecvuu	COCTOR	измельчения	THUROBOLO	KAMHS
	Danystonet	JUSCOMM	COLIGD	TIDIVICULLD ICILILI	1 MILCODOL O	TAPPIAN TAR

Средний диаметр фракции материала, мм	Выход фракции, %
0,1	46,8
0,175	11,6
0,225	9,5
0,275	8,5
0,3	5,4
0,425	5,3
0,6	6,4
0,8	4,4
1,05	2,1



Рис. 6. Расчетная схема гравитационно-каскадного классификатора

Данную задачу можно решить путем подбора числа ступеней гравитационнокаскадного классификатора. Принимаем аппарат с симметричным средним вводом материала. Для нахождения оптимальной высоты классификатора рассчитываем степень фракционного извлечения частиц всех узких классов крупности по следующей формуле:

$$\Phi(x) = K^{i^*} \frac{K^{z+1-i} - (1-K)^{z+1-i^*}}{K^{z+1} - (1-K)^{z+1}},$$
(9)

где  $\Phi(x)$  – степень фракционного извлечения для класса пыли со средним размером (x); z – число секций классификатора, шт.;  $i^*$  – номер секции аппарата, считая сверху, на которую подается исходный материал; i – номер секции классификатора, считая сверху, на которой определяется степень фракционного извлечения; K – коэффициент распределения.

$$K = \frac{r_z}{r_{zy}},\tag{10}$$

где  $r_z$  – исходное содержание частиц узкого класса крупности на *z*-й ступени перечистки;  $r_{zu}$  – количество частиц этого же класса крупности, переходящих с *z*-й ступени на ступень *z*-1.



Рис. 7. Зависимость коэффициента распределения от крите-



Методом последовательных приближений определяем число ступеней аппарата при вводах материала на различные ступени классификатора и некоторых скоростях воздушного потока.

Коэффициенты распределения различных монофракций можно найти по графическим зависимостям, представленным на рис. 7.

Критерий Фруда можно определить по формуле

$$Fr = \frac{\omega^2}{gd},\tag{11}$$

где ω – скорость воздушного потока в аппарате, м/с; *d* – средний диаметр частиц определенного класса, м.

Определив степень фракционного извлечения, рассчитываем показатель эффективности по критерию Ханнока. Для этого можно воспользоваться следующей формулой:

$$\Gamma = \frac{\frac{x_{50}}{\sum} \Phi_{\rm M}(x) r_{\rm HCX}(x)}{\sum_{x_{100}}^{x_{50}} \sum_{x_{100}}^{x_{50}} - \frac{\sum_{x_{50}}^{x_{0}} \Phi_{\rm M}(x) r_{\rm HCX}(x)}{\sum_{x_{50}}^{x_{0}} r_{\rm HCX}}, \qquad (12)$$

где  $r_{\text{нсx}}(x)$  – процентное содержание частиц узкого класса в исходном порошке;  $x_{50} - x_{100}$  – фракции, унесенные газовым потоком;  $x_{50} - x_0$  – фракции, прошедшие в нижнюю часть сепаратора.

Таким образом, (x<sub>50</sub>) – это граничная фракция материала, половина ее уносится воздушным потоком, а другая половина попадает в нижнюю часть сепаратора.

Площадь проходного сечения аппарата определяется по формуле

$$F_{\rm np} = \frac{V}{3600\,\omega},\tag{13}$$

где *V* – расход воздуха через проходное сечение аппарата, м/с.

Принимая аппарат квадратного сечения, можно определить размеры классификатора в поперечнике:

$$a^2 = 2F_{\rm np} = F;$$
  $a = \sqrt{2F},$  (14)

где *а* – длина стороны сечения классификатора, м; *F* – полное сечение классификатора, м<sup>2</sup>.

Как было показано выше (см. рис. 6), секции гравитационно-каскадного классификатора снабжаются пересыпными полками прямоутольного сечения, расположены под углом  $\beta = 45^{\circ}$  к вертикали. Длину полки (*L*) можно найти по следующей формуле:

$$L = \frac{a}{2\cos\beta} = \frac{a}{\sqrt{2}}.$$
 (15)

Тогда высота одной секции аппарата (Н) будет равна

$$H = \frac{a}{2} \operatorname{tg}\beta = \frac{a}{2}.$$
 (16)

Непосредственный расчет оптимальных параметров гравитационно-каскадного классификатора при его совместной работе с роторно-вихревой мельницей [2] выполнялся с использованием ЭВМ. Основные результаты расчета оптимальных параметров гравитационно-каскадного классификатора представлены на рис. 8 – 10.

Анализируя графические зависимости, представленные на рис. 8 – 10, можно отметить следующее. Для обеспечения достаточно эффективного процесса классификации частиц гипсового камня заданного гранулометрического состава (измельчение материала производилось в роторно-вихревой мельнице с радиусом ротора 0,5 м [2]) с граничным размером 0,3 мм можно предложить гравитационно-каскадный классификатор со следующими . оптимальными параметрами:  $V = 0,42 \text{ м}^3/\text{с}$ ;  $\omega = 1,8 \text{ м/c}$ ; z = 9;  $i^* = 9$ ;  $F_{np} = 0,233 \text{ м}^2$ ; a = 0,683 м; L = 0,483 м; H = 0,342 м. При этом эффективность классификации данного сепаратора составит E = 27 - 34 %, а общая высота аппарата  $H_{o6} = Hz =$  $= 0,342 \cdot 9 = 3,078 \text{ м}.$ 

Сравнивая результаты расчета и оптимизации конструктивно-технологических параметров центробежного и гравитационно-каскадного классификаторов, можно отметить следующее. Для полупромышленного образца роторно-вихревой мельницы с радиусом ротора 0,5 м [2] и граничного зерна разделения частиц гипсового камня, равного 0,3 мм, наиболее предпочтительным по, эффективности разделения и конструктивнотехнологическим параметрам является центробежный классификатор со следующими оптимальными характеристиками:  $Q = 0,35-0,45 \text{ м}^3/\text{с}; H = 0,36-0,48 \text{ м}; z = 6; \alpha_n = 45-50^\circ;$   $R_1 = 0,55-0,75$  м;  $R_2 = 0,165-0,225$  м; h = 0,138-0,188 м. В связи с высокой сложностью процесса воздушной классификации и невозможностью учета всех его нюансов, вышеупомянутые параметры центробежного классификатора могут использоваться только на первой стадии его проектирования и подбора и нуждаются в экспериментальной или промышленной корректировке.



Рис. 9. Зависимость эффективности процесса классификации (Е) от количества секций аппарата (z)





## ЛИТЕРАТУРА

1. Барский М.Д. Оптимизация процессов разделения зернистых материалов. – М.: Химия, 1978. – 368 с.

2. Мизонов В.Е., Ушаков С.Г. Аэродинамическая классификация порошков. – М.: Химия, 1989. – 160 с.

3. Барский М.Д. Фракционирование порошков. – М.: Химия, 1980. – 321 с.