И.И. Леонович, А.В. Жуков, К.Б. Абрамович, А.И. Смеян, Л.Ф. Доронин

## ИССЛЕДОВАНИЕ КОЛЕБАНИЙ ДОРОЖНОЙ КОНСТРУКЦИИ ПОД ВОЗДЕЙСТВИЕМ ПОДВИЖНОЙ НАГРУЗКИ

Вибрационное воздействие автопоездов на дорогу является одной из основных причин снижения несущей способности грунтов и образования остаточных деформаций.

Целью исследований является установление влияния схемы подрессоривания автопоезда на амплитудно-частотные характеристики колебаний дорожно-строительного материала.

Исследования проводились с автомобилями-тягачами МАЗ-5434 и МАЗ-509 и прицепами-роспусками с жестко-балансирной, рессорно-балансирной и четырехрессорной подвесками.

Первая серия опытов включала запись процесса колебаний дорожной конструкции, вызываемых движением автомобиля-тягача МАЗ-5434 с погруженным на шасси жестко-балансирным, четырехрессорным и рессорно-балансирным роспуском.

Вторая серия опытов проводилась с автопоездами с номинальной нагрузкой в составе МАЗ-5434 + жестко-балансирный роспуск, МАЗ-509 + рессорно-балансирный роспуск и мАЗ-509 + четырехрессорный роспуск. Прием и регистрация колебаний осуществлялась с помощью сейсмоприемников и осниллографа К-12-22. Датчики располагались на световой поверхности обочины и по глубине. Схемы установки датчиков приведены на рис. 1. Запись процесса колебаний производилась в момент проезда автопоезда по участку наблюдения и, кроме того, при его подходе на расстояние от места наблюдений до 20м и на расстояние до 20м после прохода участка наблюдений.

Экспериментальные исследования выполнялись на автомобильной дороге с гравийным покрытием. Опытный участок был
представлен насыпью высотой 0,6 м и располагался на прямой. При закладке опытного участка были ликвидированы
имеющиеся неровности и достигнута относительно ровная поверхность дорожного покрытия.

Записи процесса колебаний дорожной конструкции производились при различных скоростях движения транспортных систем. Опыты для каждой скорости движения повторялись 3—4 раза.



Рис. 1. Схемы расположения сейсмоприемников:

а - первая; б - вторая; в - третья.

Обработка осциллограмм сводилась к определению максимальных значений амплитуд колебаний ( $s_{max}$ ).логарифмического декремента затухания ( $\delta$ ) и частот ( $\omega$ ) в зависимости от скорости движения й типа транспортных систем. Логарифмический декремент затухания определялся по формуле

ент затухания опре
$$\tilde{\partial} = \ln \frac{a_i}{a_{i+1}}$$

На рис. 2 в качестве примера приведен образец рабочей осциллограммы, который дает представление об общей картине колебаний гравийного покрытия под воздействием подвижной нагрузки.

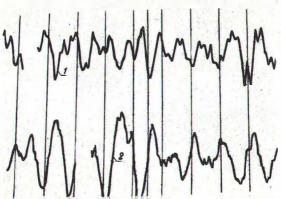


Рис. 2. Образец рабочей осциллограммы: 1 — сейсмоприемник СМВ—30 N; 2 — сейсмоприемник СПЭД—56М.

Сравнивая полученные осииллограммы между собой, видно качественное различие колебаний с изменением скорости движения и расстояния до исследуемой точки. С увеличением скорости движения и уменьшением расстояния от сейсмоприемника до движущегося автопоезда возникают колебания, отличающиеся большей амплитудой и широким спектром частот.

По результатам проведенных исследований построены графики распределения величины смещений в зависимости от скорости движения транспортных систем и расстояния от источника возмущений до исследуемой точки.

Степень воздействия автомобиля-тягача МАЗ-5434 с погруженным на шасси четырехрессорным, рессорно-балансирным и жестко-балансирным роспусками на дорогу с гравийным покрытием наглядно видна на рис. 3,4,a,6. Анализ графика (рис. 3) показывает, что при удалении сейсмоприемника СПЭД-5 6м на 1 м от полосы наката наибольшее воздействие на дорожную конструкцию оказывает тягач : МАЗ-5434 с погруженным на шасси четырехрессорным прицелом-роспуском. Наибольшее эначение перемещений в мах составляет 0,53 мм при скорости

движения v = 40 км/ч. Рессорно-балансирный роспуск, погруженный на шасси МАЗ-5434, оказывает несколько меньшее влияние на динамическую нагруженность дороги по сравнению с четырехрессорным. Наибольшее значение  $s_{max}$  составляет 0,49 мм при v = 40 км/ч.

S MUJ MM



20 30 40 умум 20 30 40 умум Рис. 4. Зависимость максимальных амплитул переме-

Рис. 4. Зависимость максимальных амплитуд перемещений от скорости движения автомобиля-тягача МАЗ-5434 с погруженным на шасси четырехрессорным роспуском и схемы расположения сейсмоприемника СМВ-30:

1 — вторая; 2 — первая (а); 1 — третья; 2 — вторая (б).

Что касается жестко-балансирного прицепа, погруженного на шасси МАЗ-5434, то он оказывает наименьшее влияние на нагруженность дороги;  $s_{max}$  в 1,6 раза меньше по сравне-

нию с  $s_{max}$  четырехрессорной и в 1,5 раза по сравнению с  $s_{max}$  рессорно-балансирной.

Исследования показали, что скорость движения транспорт - ных систем (в рассматриваемых диапазонах) оказывает существенное влияние на амплитудно-частотный характер колебаний дорожной конструкции. Наиболее интенсивное возрастание кривых наблюдается в интервале  $25-30~\mathrm{km/4}$ . Наблюдается уменьшение амплитуды перемещений с увеличением расстояния от источника возмущений. На рис. 4,а показана зависимость  $s_{\text{max}}$  от v для двух схем расположения датчика CMB-30N.

В первом случае датчик был расположен на расстоянии  $1\,\mathrm{M}$  от источника возмущений, во втором —  $2\,\mathrm{M}$ . Максимальное значение  $\mathrm{S}_{\mathrm{max}}$  для МАЗ-5434 с погруженным на шасси четырехрессорным роспуском для первой схемы расположения датчика составило  $1,25\,\mathrm{MM}$ , для второй —  $0,92\,\mathrm{MM}$  при  $\mathrm{V}=40\,\mathrm{km/v}$ .

Исследовалось влияние глубины заложения датчиков в земляное полотно дороги (рис. 4,б). Из рисунка видно, что при удалении сейсмоприемника СМВ-30 N на расстояние 2м от источника возмущений  $s_{max}$  для МАЗ-5434 с четырехрессорным роспуском, погруженным на шасси, составляет 0,90 мм, а при удалении на расстояние 1,2 м и расположение его в открытом шурфе на глубину 0,2 м  $s_{max}=0.41$  мм при

V = 30 km/y

Влияние схемы подрессоривания лесовозного автопоезда номинальной нагрузкой на динамическую нагруженность дороги (колебания дорожно-строительного материала) показано рис. 5. Из рисунка видно интенсивное (почти линейное) B03~ Smax с увеличением у для всех трех схем подрессоривания прицепа-роспуска. Сравнивая кривые 1,2 (рис. 5), видно, что амплитуда перемещений, вызываемых подвижной нагрузкой автопоезда в составе МАЗ-5434 + балансирный роспуск, для рассматриваемых скоростей движения по абсолютному значению больше амплитуд перемещений, вызываемых автопоездами в составе МАЗ-509 +рессорно-балансирный и МАЗ-509+четырехрессорный роспуски. Так, например, для автопоезда МАЗ-5434 + жестко-балансирный роспуск  $s_{max} = 2.19$  мм (кривая 3, рис. 5), то для автопоезда

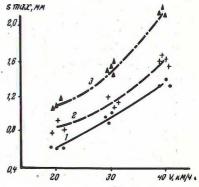
MA3-509 + четырехрессорный роспуск  $s_{max} = 1,39$  мм (кривая 1) при v = 40 км/ч.

Что касается автопоезда MA3-509 + рессорно-балансирный роспуск, то воздействие на дорогу от него значительно мень — ше по сравнению с автопоездом MA3-5434 + жестко-балансирный роспуск и несколько больше, чем от автопоезда MA3-509 + четырехрессорный роспуск. Так, при v=30 км/ч для MA3-509 + рессорно-балансирный роспуск этах на 37% меньше, чем для MA3-5434 + жестко-балансирный роспуск, и на 9% больше, чем для MA3-509 + четырехрессорный роспуск.

Рис. 5. Зависимость максимальных амплитуд перемещений от скорости движения лесовозных автопоездов:

1 — автопоезд МАЗ-509+четырехрессорный роспуск; 2 — МАЗ-509+рессорно-балансирный роспуск; 3 — МАЗ-5434+ жестко-балансирный

роспуск.



Влияние схемы подрессоривания прицепа автопоезда на по-казатели колебаний дорожной конструкции показано в табл. 1, из которой видно, что скорость движения по-разному оказывает влияние на частоту колебаний. Четкой закономерности измененения частот от v не наблюдается. Исследования показывают что диапазон частот для рассматриваемых условий изменяется в интервале  $69-138\ c^{-1}$ .

Логарифмический декремент изменяется в пределах 0,30 — 0,69. Проведенные экспериментальные исследования для названных конкретных условий позволили установить диапазон изменения параметров колебаний дорожной конструкции в зависимости от скорости движения и типа автопоезда. На основании экспериментальных данных применительно к рассмотренным натурным условиям можно считать, что четырехрессорный роспуск оказывает меньшее воздействие на дорогу, чем жесткобалансирный и рессорно-балансирный;  $s_{max}$  существенно изменяется в зависимости от типа автопоезда, веса и скорости движения. При этом, среди этих факторов, влияние скорости исключительно велико.

1. Распределение величин смещений и частот колебаний в зависимости от типа и скорости движения транспортных систем. Таблица

	00	0,36	0,30	0,34	0,34
Вынужденные колебания	MM, &	0,10 0,36	0,18	0,10	2 0,13 6 0,18
Выну	rora,	113	87	69	94,2 81,6
CKO-	HEN- HENE- HENE- HOG-3- HOG-3- HOG-3- KM/4	50	30	20	30
Хема	ложет пат- чиков	ر در	N N	4 *	0101
Тип ав-		ABTOMO- OUTE- THEAT MA3-5434+ WECTKO- CADHLIT POCTIVE HA MACCK	спэд-56М	ABTOMO- OMJE- TRF84 MA3-5434+ WECTKO- CARAH-	CMB-30
коле-	30	0,41	0,37	0,51	0,49
	max,	0,14	0,28	0,20	0,19
2	101a,	106,7	113	75,4	81,6
CKO- DOCTE	ния аввто- поез- км/ч	50	30	50	30
Схема распо- ложе- ния ков ков		H	Н н	Ħ	<del>디</del> ㅋ
Тип авто-	i i	Автомобиль- гагач МАЗ-5434+ жестко-ба- лансирный роспуск на шасси	СПЭД-56М	Автомобиль- гягач МАЗ-5434+ жестко-ба- лансирный роспуск на шасси	CMB-30

Продолжение табл. 1

Тип авто-	Схема распо-	CKO- DOCTE	Вынужденные бания	100	коле-	TO-	Схема	Cko-	Вынуж	Вынужденные колебания	
	HNS TATYM- KOB	ния авто- поез- да, км/ч	rora, -1 c	smax, MM	20	поезда	ложе- ния лет- чиков	MRG- HEGA ABTO- HOG3- HG, KM/M	Tora, -1	a, M	00
Автомобиль- гягач	H	20	131,9	0,12	0,55	Автомобиль- гягач	7	20	119,3	0,12	0,69
MA3-5434+	H	30	69,1	0,48	0,34		01	30	87,9	0,24	0,58
4-рессорный роспуск на пасси СПЭД-56М	H	40	0,70	Ω Ω	0 4 ت	4-рессорный роспуск на шасси СПЭП-56М	- 0	04	C C	ر د د	A 4
Автомобиль- гягач	,			)		Автомобиль-	1	2		5	
MA3-5434+		20	75,4	0,36	0,44		2	20	106.8	0,39	0,58
4-рессорный роспуск на шасси	<b>H</b>	30	106,8	1,25	0,41	4-рессорный роспуск на пасси	7	30	81,6	06'0	0,55
CMB-30		40	119	1,29	0,38		7	40	119	0,92	0,62
Автомобиль- тягач	က	20	113	0,30	0,40	Автопоезд	-1	20	94,2	0,63	0,51
MA3-5434+ 4-peccophain	ന	30	125	0,41	0,48		<b>н</b>	30	87,9	1,02	0,45
Macch na CMB-30	က	40	125	0,54		эом 0,61 СПЭН-1	н	40	87,9	1,39	0,60

Окончание табл. 1

Φ	80.	125,60,090,32	106,8 0,37 0,40		0,49 0,36	0,51	0,35	0,38
денны	S, MM	60,0	0,37		0,49	0,84	1,12	1,63
Вынужденные колебания	Tora, -1	125,6	106,8	•	119	75,4	100,5	81,6
Cro-	MENTA ABTO- IIO 63- IA, KM/4	20	30		40	20	30	40
Схема	ложе: ния дат– чиков	+			-	Н	н	н
Тип авто-	поезда					Автопоезд	МАЗ-509+ рессорно- балансирный	роспускт на шасси СПЭН-56М
Вынужденные коле-	. 50					0,46	0,50	2,19 0,62
денные ания	o WM					1,16	1,54	
Вынуж	Tora, rora, c					75,4	75,4	100,5
CKO-	ДВИЖе НИЯ аВТО- ПОСЗ- ДА, КМ/ч					20	30	40
Схема	ложе- ния дат- чиков					Н	Н	-
Тип авто-	поезда	Автомобиль- тягач	MA3-5434+	рессорно- балансирный роспуск на	спэд-56М	Автопоезд	MA3-5434+ жестко-6а-	pocityčk c rpysom CT3H-1