

ФОРМИРОВАНИЕ КРИТЕРИЯ АДАПТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ РАСПРЕДЕЛЕННЫМ ТЕПЛОТЕХНИЧЕСКИМ ОБЪЕКТОМ

The paper considers a statement of adaption problem, reveals the selection of velocity fields, temperature on the basis of time and length of a trunk of shaft of the RUE «Byelaruscalii».

В качестве объекта управления рассматривается обогрев стволов шахт рудников РУП «Беларуськалий».

Обогрев стволов шахты обеспечивается с помощью газового потока, который можно характеризовать уравнениями [1] вид

$$\frac{\partial P(x, \tau)}{\partial x} + \alpha_1 \frac{\partial Q(x, \tau)}{\partial \tau} + \alpha_2 Q(x, \tau) + \xi_1(\tau) = 0, \quad (1)$$

$$\frac{\partial P(x, \tau)}{\partial x} + \alpha_3 \frac{\partial Q(x, \tau)}{\partial x} + \xi_2(\tau) = 0,$$

где P – давление в воздушном потоке; Q – расход воздуха; $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ – коэффициенты, определяемые физическими и конструктивными параметрами оборудования; $\xi_1(\tau), \xi_2(\tau)$ – возмущающие воздействия. Динамическая система (1) имеет две выходные величины $Q(x, \tau)$ и $P(x, \tau)$. Для решения уравнений (1) относительно этих величин обычно используют граничные условия, в качестве которых выступают давления и расходы в начальной ($x=0$) и конечной ($x=L$) точках потока. Преобразованная по Лапласу при нулевых начальных условиях система уравнений (1) при $\xi_1, \xi_2 \approx 0$ имеет решения

$$P(x, p) = k_1 chnx + k_2 shnx, \quad (2)$$

$$Q(x, p) = k_3 chnx + k_4 shnx,$$

где

$$n = \sqrt{\frac{P(\alpha_1 p + \alpha_2)}{\alpha_3}}.$$

Кроме того, преобразованные по Лапласу уравнения (1) при $x=0$ совместно с решениями $P(x, p), Q(x, p)$ дают еще два уравнения для нахождения постоянных интегрирования:

$$nk_2 + (\alpha_1 p + \alpha_2)k_3 = 0,$$

$$pk_1 + \alpha_3 nk_4 = 0.$$

Граничным условиям $Q(0, \tau)$ и $P(L, \tau)$ с учетом постоянных интегрирования соответствуют следующие уравнения:

$$P(x, p) = \frac{\alpha_1 p + \alpha_2}{n} \frac{shn(L-x)}{chnL} Q(0, p) + \frac{chnx}{chnL} P(L, p);$$

$$Q(x, p) = \left[chnx - \frac{P(\alpha_1 p + \alpha_2) shnL shnx}{\alpha_3 n^2 chnL} \right] \times \\ \times Q(0, p) - \frac{p shnx}{\alpha_3 n chnL} P(L, p).$$

Поскольку в шахте $P(L, p) = 0$, то имеем

$$P(0, p) = \frac{\alpha_1 p + \alpha_2}{n} \frac{shnL}{chnL} Q(0, p).$$

На основании этого уравнения можно определить амплитудно-фазочастотную характеристику:

$$\frac{P(0, p)}{Q(0, p)} = \frac{(Re_3 + j Im_3)(Re_4 + j Im_4)}{(Re_1 + j Im_1)(Re_2 + j Im_2)},$$

где

$$Re_1 + j Im_1 = \rho \sin \frac{\varphi_0}{2} + j \rho \cos \frac{\varphi_0}{2},$$

$$\varphi_0 = \arctg \frac{\alpha_2}{(\alpha_1 \omega)},$$

$$\rho = \sqrt{\frac{\alpha_2}{\alpha_3} \omega \sqrt{1 + \left(\frac{\alpha_1}{\alpha_2} \omega \right)^2}};$$

$$Re_2 + j Im_2 = ch \left(\rho L \sin \frac{\varphi_0}{2} \right) \cos \left(\rho L \cos \frac{\varphi_0}{2} \right) + \\ + j sh \left(\rho L \sin \frac{\varphi_0}{2} \right) \sin \left(\rho L \cos \frac{\varphi_0}{2} \right);$$

$$Re_3 + j Im_3 = \alpha_2 + j \alpha_1 \omega;$$

$$Re_4 + j Im_4 = sh \left(\rho L \sin \frac{\varphi_0}{2} \right) \cos \left(\rho L \cos \frac{\varphi_0}{2} \right) + \\ + j ch \left(\rho L \sin \frac{\varphi_0}{2} \right) \sin \left(\rho L \cos \frac{\varphi_0}{2} \right).$$

Анализ полученных зависимостей позволяет сказать, что система является колебательной с множеством резонансных пиков. Уменьшение длины потока не изменяет характер динамических свойств, а резонансные пики возрастают.

Динамику изменения температуры газового потока вдоль ствола шахты можно записать в виде [2] уравнения

$$\alpha_4 \frac{\partial T_r(x, \tau)}{\partial \tau} + \alpha_5 \frac{\partial T_r(x, \tau)}{\partial x} + T_r(x, \tau) - T_c(x, \tau) + \xi_3(\tau) = 0, \quad (3)$$

где α_4, α_5 – коэффициенты, определяемые теплофизическими и техническими характеристиками газового потока и стенок шахты; $T_c(x, \tau)$ – температура поверхности ствола шахты; $\xi_3(\tau)$ – возмущение температурного поля. Граничное условие $T_r(0, \tau)$ определяется температурой, расходом теплоносителя, количеством калориферов на основании уравнений теплопереноса газового потока, которые служат базой для модели наблюдателя. Температура материала стенки ствола шахты T_c рассчитывается на основании уравнения [2] теплопроводности:

$$\frac{\partial T_c(x, y, \tau)}{\partial \tau} = \alpha_6 \left[\frac{\partial^2 T_c(x, y, \tau)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T_c(x, y, \tau)}{\partial y^2} \right] + \xi_4(x, y, \tau), \quad (4)$$

где y – координата по горизонтали; α_6 – коэффициент теплообмена. Граничные условия первого рода $T_c(x, \tau, y_{\max})$ определяются на основании уравнения

$$\frac{\partial T_c(x, \tau)}{\partial \tau} = \alpha_7 \frac{\partial^2 T_c(x, \tau)}{\partial x^2} \quad (5)$$

при известной температуре поверхности земли (окружающей среды) $T_c(x=0, \tau)$. Коэффициент температуропроводности α_7 меняется с изменением $T_c(x=0, \tau)$.

Передача тепла от калориферов к газовому потоку сопровождается потерями, мерой которых служит приращение энтропии. Тепловой поток от калориферов к газу запишем в виде

$$q(T_k, T_r) = \sigma(T_k - T_r), \quad (6)$$

$$\sigma = \alpha_8 \cdot F,$$

где T_k – температура калорифера; α_8 – коэффициент теплопередачи; F – площадь теплообмена.

Скорость изменения энтропии системы равна

$$S = q(T_k, T_r) \left(\frac{1}{T_r} - \frac{1}{T_k} \right). \quad (7)$$

Критерий оптимальности для элементов (калориферы – газовый поток) примет вид

$$\Delta S = \int_0^t q(T_k, T_r) \left(\frac{1}{T_r} - \frac{1}{T_k} \right) d\tau. \quad (8)$$

По мере отдачи тепла калорифер остывает и меняет свою температуру на основании соотношения

$$\dot{T}_k = -q(T_k, T_r) / C_k, \quad T_k(\tau=0), \quad (9)$$

где C_k – коэффициент теплопередачи, который зависит от формы обтекания газом поверхности калорифера.

Управление обеспечивается путем воздействия на температуру, расход теплоносителя, соотношения температуры обратной воды на выходах из калориферов, давление и расход воздуха компрессора. Объединим управляющие воздействия в виде вектора U .

Целью системы управления является обеспечение температуры в стволе шахты $\geq 3^\circ\text{C}$ при минимальном расходе энергии компрессора и калориферов. Когда решение уравнения (5) будет $T_c(x, \tau, y_{\max}) \geq 8^\circ\text{C}$, то калориферы отключаются.

Сформируем интегральный квадратичный критерий для оценки эффективности работы системы управления, поддерживающей температуру в стволе шахты в виде

$$J = \int_0^t \int_0^{x_{\max}} \left\{ [T_c^g(x, \tau) - T_c(x, \tau)]^2 + U^T(\tau) C U(\tau) \right\} dx d\tau, \quad (10)$$

где $T_c^g(x, \tau)$ – желаемое распределение температуры по стволу шахты; $x_{\max} \geq 17$ м; C – весовая матрица коэффициентов.

Для повышения эффективности работы системы управления целесообразно использовать наблюдатель или прогнозатор температуры стенки, соответствующий уравнениям (4), (5) с использованием критерия адаптации модели в виде

$$\epsilon_m(x, y, \tau) = T_c^m(x, y, \tau) - T_c(x, y, \tau), \quad (11)$$

$$\lim_{\tau \rightarrow \tau_j} \epsilon_m \rightarrow 0,$$

где T_c^m – распределение температуры по стенке ствола шахты на основе наблюдателя; τ_f – фиксированное время.

При решении задач с системой теплообъемников (калориферов) часто используются критерии, минимизирующие суммарную стоимость калориферов как элементов управляющей части системы. Пусть система теплообменников состоит из двух последовательно соединенных калориферов с расходом Q_{Γ} и стационарными температурами воздуха $T_{\Gamma, \text{вх}}^1, T_{\Gamma, \text{вх}}^2, T_{\Gamma, \text{вых}}^1, T_{\Gamma, \text{вых}}^2$, где индексы 1, 2 относятся к номерам калориферов, а индексы вх, вых – соответственно к входному и выходному.

Через калориферы проходят потоки теплоносителей соответственно Q_{Γ}^1 и Q_{Γ}^2 температурами на входах $T_{\Gamma, \text{вх}}^1, T_{\Gamma, \text{вх}}^2$. Температуру теплоносителей на выходе обозначим через $T_{\Gamma, \text{вых}}^1$ и $T_{\Gamma, \text{вых}}^2$. Стоимость теплообменников определяется нелинейной зависимостью от площади поверхности теплообменника [3]:

$$k_F (F)^{\beta}, \quad (12)$$

$$F_i = \alpha_F^i (T_{\Gamma, \text{вых}}^i - T_{\Gamma, \text{вх}}^i) / (T_{\Gamma, \text{вх}}^i - T_{\Gamma, \text{вых}}^i), \quad i = 1, 2,$$

где k_F – коэффициент стоимости, зависящий от фирмы производителя; β – дробное число; α_F^1, α_F^2 – коэффициенты для соответствующих калориферов.

Тогда целевую функцию для выбора калориферов можно записать

$$J_x = k_F [F_1^{\beta} + F_2^{\beta}]. \quad (13)$$

Целевую функцию (13) необходимо минимизировать при ограничениях на $T_{\Gamma, \text{вх}}^2, T_{\Gamma, \text{вых}}^2 \geq 3^{\circ}\text{C}$ и переменную $T_{\Gamma, \text{вх}}^1$. Функция (13) может быть невыпуклой.

Допустим, что с помощью известных методов для каждого критерия (8, 10, 11, 13), обозначаемого J_{γ} с индексом ($\gamma = 1, 2, 3, 4$), определено оптимальное по скалярному функционалу управление

$$u^{(\gamma)} = u^{(\gamma)}[\tau, T_k, T_r, T_c(x, \tau), T_c(x, y, \tau),] \quad (14)$$

$$T_{\Gamma, \text{вых}}^1, T_{\Gamma, \text{вх}}^1, T_{\Gamma, \text{вх}}^2, P(x, \tau), Q(x, \tau)].$$

Здесь вектор $u^{(\gamma)}$ имеет компоненты $u_1^{(\gamma)}, u_2^{(\gamma)}, \dots, u_m^{(\gamma)}$ и является оптимальным управляющим вектором, при котором скалярный функционал $J_{\gamma}(u)$ принимает оптимальные значения на траектории системы (1, 2, 3, 4, 7, 12), проходящей через заданные граничные точки. При этом получаются различные периоды действия этих управляющих векторов $u^{(\gamma)}$.

$$J^*(u) \{J_1(u^{(1)}), J_2(u^{(2)}), J_3(u^{(3)}), J_4(u^{(4)})\}. \quad (15)$$

Рассмотрим квадрат евклидовой нормы:

$$R(u) = \left\| \frac{J(u) - J^*(u)}{J^*(u)} \right\|^2 = \quad (16)$$

$$= \sum_{\gamma=1}^4 \left[\frac{J_{\gamma}(u) - J_{\gamma}(u^{(\gamma)})}{J_{\gamma}(u^{(\gamma)})} \right]^2.$$

Предложенная постановка задачи по векторному критерию освобождается от необходимости знания весов функционала.

При выборе управления и происходит некоторое ухудшение каждого отдельно взятого показателя качества системы $J_{\gamma}(u)$ (в сравнение с тем, как если бы оптимизировался лишь он один), однако это ухудшение распространяется по всем показателям $J_{\gamma}(u)$ и является минимально возможным.

Литература

1. Кирилов И.И. Регулирование паровых и газовых турбин // Госэнергоиздат, 1952.
2. Лыков А.В. Теплопроводность нестационарных процессов // Госэнергоиздат, 1948.