

ЭТАПЫ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ ИНФОРМАЦИОННЫМИ РИСКАМИ ПРЕДПРИЯТИЯ

Информационная система (ИС) предприятия – это совокупность технологических, аппаратных и программных средств, предназначенных для автоматизации процессов в повседневной работе предприятия. Отказ какого-либо из данных ресурсов приводит к невозможности выполнения предприятием одной или нескольких своих функций.

Проблема состоит в получении количественной (а именно, стоимостной) оценки информационных рисков системы – то есть рисков, связанных с нарушением конфиденциальности, доступности или целостности какого-либо ресурса.

Задачу управления информационными рисками можно разбить на четыре этапа.

Этап 1 – оценка текущего уровня риска ИС.

Этап 2 – построение рейтинга угроз с учетом силы их влияния на уровень риска ИС.

Этап 3 – формирование перечня наиболее эффективных контрмер для снижения текущего уровня риска ИС с учетом информации, полученной на предыдущем этапе.

Этап 4 – оценка достигнутого уровня риска ИС с учетом выбранных контрмер и оценка эффективности управления информационными рисками.

Рассмотрим оценку текущего уровня риска ИС, т. е. первый этап.

В качестве объекта управления возьмем информационную систему добровольного медицинского страхования страховой компании.

Под *риском системы* будем рассматривать сумму рисков ресурсов, из которых состоит система:

$$R = \sum_{i=1}^n R_i,$$

где R_i – риск i -го ресурса; n – количество ресурсов.

С каждым ресурсом связано множество опасных состояний, реализация которых приводит к отказу, нарушению конфиденциальности, доступности или целостности данного ресурса.

Под **риском i -го ресурса** будем понимать сумму рисков, связанных с реализацией опасных состояний данного ресурса:

$$R_i = \sum_{j=1}^{M_i} r_{ij},$$

где r_{ij} – риск реализации j -го опасного состояния i -го ресурса; j меняется от 1 до M_i ; M_i – количество опасных состояний i -го ресурса.

Под **риском реализации j -го опасного состояния i -го ресурса** будем понимать произведение вероятности P_{ij} и стоимости потерь C_{ij} от реализации данного опасного состояния ресурса:

$$r_{ij} = P_{ij} C_{ij}.$$

Таким образом, задачу оценки риска ИС можно разбить на следующие этапы:

- описание структуры ресурсов ИС;
- описание множества опасных состояний ресурсов ИС;
- оценка вероятностей P_{ij} реализации опасных состояний, в том числе выявление меры влияния угроз на реализацию опасных состояний;
- оценка стоимости потерь C_{ij} от реализации опасных состояний.

Существует общепринятая классификация рисков по *частоте* возникновения ущерба и по *размеру* ущерба (потерь), выражаемому денежными единицами ущерба.

Если имеется полная информация об угрозах, уязвимостях и стоимости ресурсов, то определение размера ущерба не вызывает никаких проблем. Если же такой информации недостаточно, то соответствующие классы рисков можно установить на основе экспертного заключения.

Классификация представлена в таблице.

Таблица – Группировка рисков по частоте возникновения и размеру ущерба

По размеру	По частоте		
	редкие	средней частоты	частые
Малые риски	–	–	+
Средние риски	+	+	+
Высокие риски	+	+	–
Катастрофические риски	–	–	–

Такая классификация позволяет понять специфику различных рисков. Очевидно, что для рисков, выделенных в соответствии с данной классификацией, методы анализа и управления будут совершенно различными.

Для выявления опасных состояний, потери от которых наиболее существенны, предлагается использовать подход на основе нечеткой логики, а именно алгоритм Мамдани.

На величину потерь от реализации того или иного опасного состояния или на значимость опасного состояния влияют два фактора – собственно ущерб от реализации опасного состояния и вероятность реализации опасного состояния в течение рассматриваемого временного интервала. В качестве входных нечетких переменных в данном случае выступают «Ущерб от реализации опасного состояния, например, в течение года» и «Вероятность реализации опасного состояния в течение года». В качестве выходной переменной – «Значимость опасного состояния».

Если опасное состояние ИС связано с нарушением конфиденциальности информации, то вместо входной нечеткой переменной «Ущерб от реализации опасного состояния (в течение года)» используется нечеткая переменная «Ущерб от однократной реализации опасного состояния» и своя система правил вывода.

Под нечеткой переменной в общем случае понимается тройка $\langle \alpha, X, A \rangle$, где α – имя переменной, X – область определения α , A – нечеткое множество на X , описывающее ограничения на значения нечеткой переменной α с помощью набора функций принадлежности $\mu_A(x)$.

В качестве функции принадлежности. можно выбрать одну из функций: треугольная; трапециевидная; гауссова; сигмоидальная; двойная сигмоидальная.

Рассмотрим работу алгоритма нечеткого вывода Мамдани на следующем примере.

Пусть мы располагаем двумя правилами:

П1: если* есть $A1$ и y есть $B1$, то z есть $C1$,

П2: если x есть $A2$ и y есть $B2$, то z есть $C2$,

где x и y – имена входных переменных, z – имя переменной вывода; $A1, A2, B1, B2$ – значения входных переменных, $C1, C2$ – некоторые значения переменной z , определяемые заданными функциями принадлежности; при этом четкое значение переменной z_0 необходимо определить на основе указанных правил и некоторых исходных значений X_0 и y_0 .

Алгоритм состоит из четырех этапов:

1. Введение нечеткости: находятся степени истинности для предпосылок каждого правила: $A1(X_0), A2(X_0), B1(y_0), B2(y_0)$.

Например, $A1(X_0)$ – это значение функции принадлежности $A1$ переменной x в точке X_0 .

2. Нечеткий вывод: находятся уровни «отсечения» для предпосылок каждого из правил [1]. При этом для логической операции «и» используется операция \min , для логической операции «или» используется операция \max . Поскольку в приведенных выше правилах используется операция «и», то:

$$\begin{aligned}\alpha_1 &= \min(A1(X_0), B1(y_0)); \\ \alpha_2 &= \min(A2(X_0), B2(y_0)).\end{aligned}$$

Затем находятся усеченные функции принадлежности для выходной переменной z :

$$\begin{aligned}C'_1(z) &= \alpha_1 \wedge C1(z); \\ C'_2(z) &= \alpha_2 \wedge C2(z);\end{aligned}$$

где $C1(z)$, $C2(z)$ – функции принадлежности $C1$, $C2$ переменной z .

3. Композиция: с использованием операции \max производится объединение найденных усеченных функций, что приводит к получению итоговой функции принадлежности для выходной переменной.

$$\mu_{\Sigma}(z) = C(z) = C'_1 \vee C'_2 = (\alpha_1 \wedge C1(z)) \vee (\alpha_2 \wedge C2(z)).$$

4. Дефаззификация: находится четкое значение выходной переменной z_0 , например, центроидным методом (как координата центра тяжести для кривой $\mu_{\Sigma}(z)$):

$$z_0 = \frac{\sum_{i=1}^n \alpha_i z_i}{\sum_{i=1}^n \alpha_i},$$

где n – количество интервалов, на которые разбивается область значений выходной переменной z ; z_i – значения переменной z в i -ой точке с номером i ; α_i – значение итоговой функции принадлежности $\mu_{\Sigma}(z)$ в точке z_i .

Таким образом, выходными данными алгоритма являются результирующие функции принадлежности для каждой выходной переменной и четкие значения, полученные путем дефаззификации этих функций.

ЛИТЕРАТУРА

1. Пегат А. Нечеткое моделирование и управление. – М.: Бином. Лаборатория знаний, 2009. – 798 с.