

С.А. Голякевич, Д.В. Гапанюк, В.С. Вихренко. (БГТУ, г. Минск)

### ВЛИЯНИЕ СООТНОШЕНИЯ НАЧАЛЬНЫХ УГЛОВОЙ И ЛИНЕЙНОЙ СКОРОСТЕЙ НА ДВИЖЕНИЕ КОЛЬЦА ПО ШЕРОХОВОЙ ПОВЕРХНОСТИ

При исследовании движения диска по шероховатой плоскости было замечено, что его вращательное и поступательное движение прекращается одновременно [1, 2]. Возникает вопрос, сохранится ли эта особенность и при движении кольца.

Рассмотрим тонкое однородное кольцо радиуса  $R$ . На каждый элементарный участок кольца действует элементарная сила трения  $dF = (fG/2\pi)d\varphi$ , где  $f$  – коэффициент трения кольца о горизонтальную поверхность,  $G$  – вес кольца,  $\varphi$  – угол, определяющий поворот кольца и отсчитываемый против хода часовой стрелки от прямой, перпендикулярной начальной скорости  $v_0$  центра масс кольца  $C$  (ось  $y$ ). Направление элементарной силы трения противоположно скорости соответствующей точки кольца или, другими словами, перпендикулярно мгновенному радиусу, соединяющему эту точку и мгновенный центр скоростей (МЦС).

Учитывая, что проекции элементарных сил трения на направление, перпендикулярное начальной скорости центра масс кольца (ось  $x$ ) для элементов кольца с одинаковыми по величине, но противоположными по знаку углами  $\varphi$  также одинаковы и противоположны по знаку, суммарная сила в проекции на ось  $y$  равна нулю и центр масс должен двигаться прямолинейно вдоль его начальной скорости, т. е.  $= 0$ .

В проекции на ось  $Ox$  для элементарной силы трения получим

$$dF_x = -dF \cos \psi = -(fG/2\pi) \cos \psi d\varphi, \quad (1)$$

где  $\psi$  – угол между направлением действия элементарной силы трения и осью  $Ox$ , определяемый по формуле

$$\cos \psi = \frac{b - R \cos \varphi}{\sqrt{R^2 + b^2 - 2Rb \cos \varphi}}, \quad (2)$$

$b = V_C / \omega$  – расстояние от МЦС до центра кольца.

Проинтегрируем выражение для  $F_x$  по углу  $\varphi$ , учитывая, что распределение сил трения симметрично относительно диаметра кольца, параллельного оси  $y$ . Поэтому интегрирование выполняем по половине кольца и результат удваиваем:

$$F_x = -\frac{fG}{\pi} \int_0^{\pi} \frac{b - R \cos \varphi}{\sqrt{R^2 + b^2 - 2Rb \cos \varphi}} d\varphi = -\frac{fG}{\pi \sqrt{1 + \beta^2}} \int_0^{\pi} \frac{\beta - \cos \varphi}{\sqrt{1 - \gamma \cos \varphi}} d\varphi, \quad (3)$$

где  $\beta = b/R$ ,  $\gamma = 2\beta/(1 + \beta^2)$ .

Элементарный момент сил трения относительно МЦС  $P$  запишется в следующем виде

$$dM_P = (fGR/2\pi) \sqrt{1 + \beta^2} \sqrt{1 - \gamma \cos \varphi} d\varphi. \quad (4)$$

Проинтегрировав записанное выше выражение по углу  $\varphi$ , получим:

$$M_P = f \frac{mgR}{\pi} \sqrt{1 + \beta^2} \int_0^{\pi} \sqrt{1 - \gamma \cos \varphi} d\varphi. \quad (5)$$

Интеграл, который входит в состав этого выражения

$$I_1(\gamma) = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \sqrt{1 - \gamma \cos \varphi} d\varphi, \quad (6)$$

где  $0 \leq \gamma \leq 1$ , вычислить аналитически не представляется возможным. Поэтому воспользуемся его разложением в ряд по  $\cos \varphi$  и последующим интегрированием, сохраняя первые 5 членов:

$$I_1(\gamma) \approx 1 - \frac{1}{2}\gamma - \frac{1}{8}\gamma^2 - \frac{1}{16}\gamma^3 - \frac{5}{128}\gamma^4 - \frac{7}{256}\gamma^5. \quad (7)$$

Таким образом, выражение для момента сил трения запишем в виде:

$$M_P = fmgR \sqrt{1 + \beta^2} I_1(\gamma). \quad (8)$$

Для вычисления силы трения согласно соотношению (2) введем соответствующие интегралы

$$I_2 = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \frac{1}{\sqrt{1 - \gamma \cos \varphi}} d\varphi, \quad I_3 = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \frac{\cos \varphi}{\sqrt{1 - \gamma \cos \varphi}} d\varphi, \quad (9)$$

и вновь прибегнем к разложениям в ряд по  $\cos \varphi$

$$I_2(\gamma) \approx 1 + \frac{3}{16}\gamma^2 + \frac{105}{1024}\gamma^4 - \frac{1155}{16384}\gamma^6, \quad I_3(\gamma) \approx \frac{1}{4}\gamma + \frac{15}{128}\gamma^3 - \frac{315}{4096}\gamma^5.$$

Подставив (9) в выражение (3), получим

$$F_x = -fmg(\beta I_2(\gamma) - I_3(\gamma)) / \sqrt{1 + \beta^2}. \quad (10)$$

Так как линия действия равнодействующей элементарных сил трения не будет проходить через центр масс, то момент сил трения относительно центра масс можно записать в виде:  $M_C = M_P + F_x \cdot CP$ , где  $CP = b$ . После преобразований, получим

$$M_C = -\sqrt{1+\beta^2} \left[ \beta I_1(\gamma) - \frac{\gamma}{2}(\beta I_2(\gamma) - I_3(\gamma)) \right]. \quad (11)$$

Чтобы исключить из конечных выражений коэффициент трения  $f$  и ускорение свободного падения  $g$ , введем безразмерные скорость  $U = V_C / V_{C0}$ , угловую скорость  $\Omega = \omega R / V_{C0}$  и время  $\tau = (fg / V_{C0})t$ .

Используя значения  $M_C$  и  $F_x$ , получим систему дифференциальных уравнений движения кольца по шероховатой поверхности:

$$\begin{cases} d\Omega = -\sqrt{1+\beta^2} \left[ \beta I_1(\gamma) - \frac{\gamma}{2}(\beta I_2(\gamma) - I_3(\gamma)) \right] d\tau \\ dU = -\left[ [\beta I_2(\gamma) - I_3(\gamma)] / \sqrt{1+\beta^2} \right] d\tau \end{cases} \quad (12)$$

Решение полученной системы дифференциальных уравнений проводилось в среде Mathcad. Для времени движения при значениях начальных угловых и линейных скоростей после перехода к размерным величинам получены следующие результаты:

Начальная угловая скорость, рад/с	Начальная линейная скорость, м/с	Коэффициент трения скольжения	Время до остановки, с
10	20	0,4	5,2
30	15	0,3	15,4
50	10	0,25	20,5
70	5	0,2	17,8
90	1	0,1	9,2

Отметим, что как поступательное, так и вращательное движение кольца прекращалось одновременно, как и в случае движения диска [1, 2].

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Farkas Z., Bartels G., Unger T., Wolf D. E. // Phys. Rev. Lett. – 2003. – V. 90, no. 24. – P. 248302.
2. Weidman P., Malhotra S. // Phys. Rev. Lett. – 2005. – V. 95, no. 26. – P.264303.